

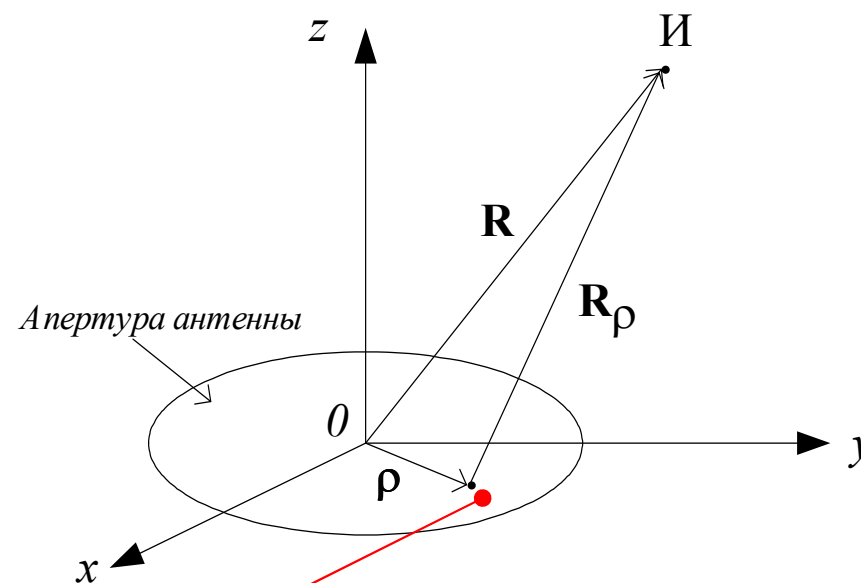
# Лекция 14.

## Оптимальная обработка пространственно-временных сигналов

(Перов А.И. Статистическая теория РТС: раздел 4.6 + глава 14.)

### Определение

Пространственно-временным сигналом называют распределение электромагнитного поля по апертуре антенной системы.



Наблюдения пространственно-временного сигнала:

$$y(t, \boldsymbol{\rho}) = S(t, \boldsymbol{\rho}) + n(t, \boldsymbol{\rho}), \quad \boldsymbol{\rho} \in \Omega(x, y, z)$$
$$M[n(t, \boldsymbol{\rho})n(t + \tau, \boldsymbol{\rho} + \Delta\boldsymbol{\rho})] = R_n(\tau, \Delta\boldsymbol{\rho})$$

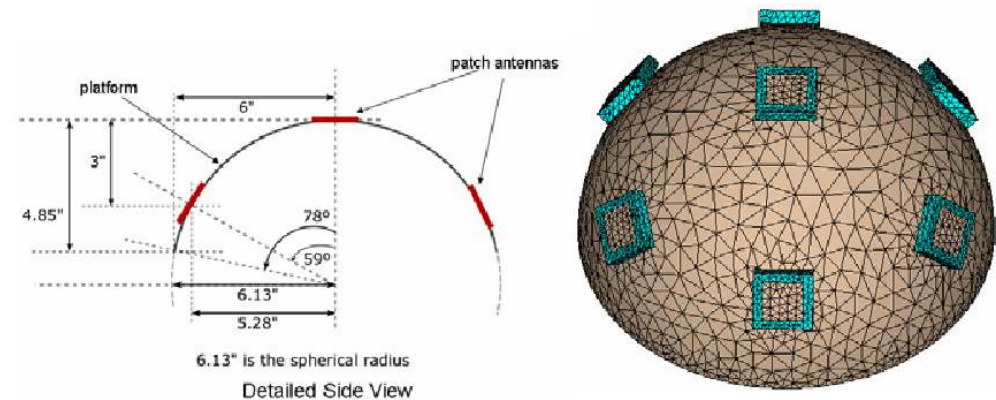
# Как получают пространственно-временной сигнал? Антенными решётками!

Идея: непрерывная  
область апертуры  
заменяется  
дискретными точками  
приёма:

$$\rho_i \in |x_i \quad y_i \quad z_i|^T, \quad i = \overline{1, m}$$

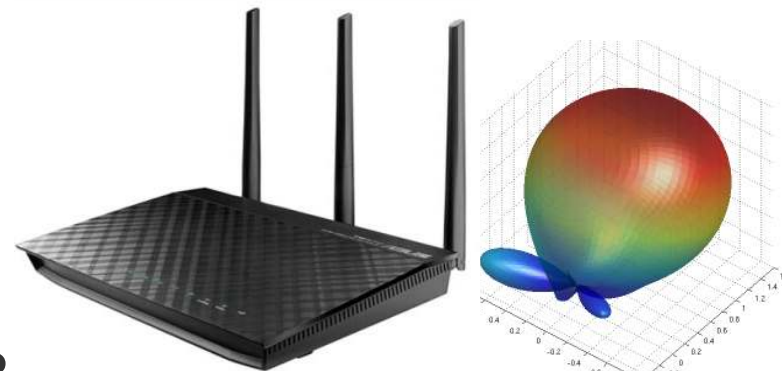
Наблюдения в каждой точке:

$$y_i(t) = S(t, \rho_i) + n(t, \rho_i)$$



# Где это используется?

- Системы связи на основе MIMO (Wi-Fi)
- Автокомпенсаторы помех в РЛС
- Помехозащищенная НАП СРНС с адаптивными нулями диаграммы направленности
- Радиотелескопы



# Метод комплексных амплитуд при описании наблюдений

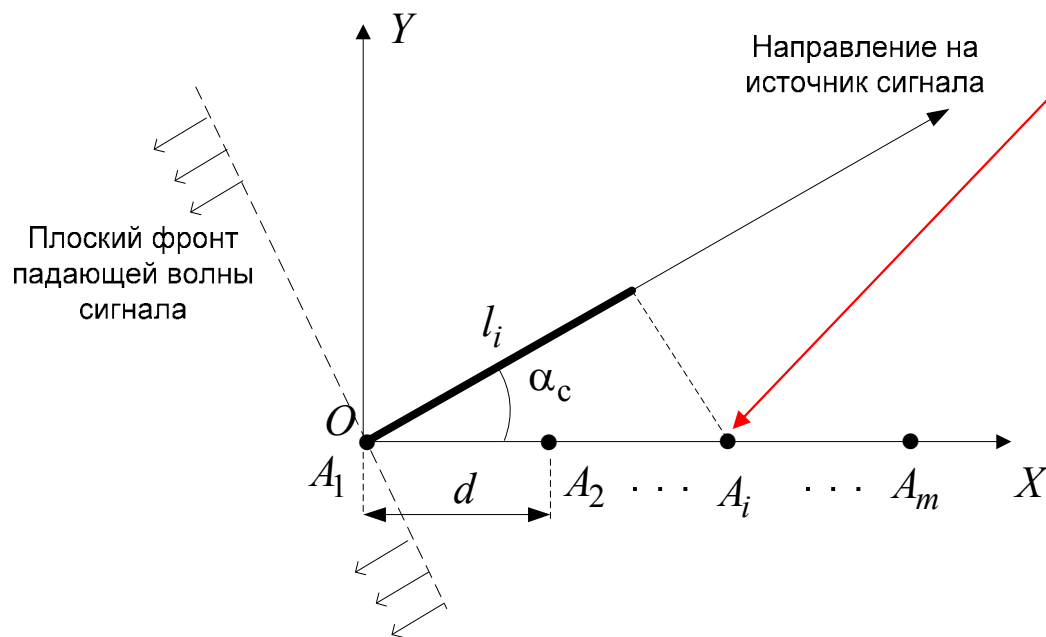
Необходимые условия:

1. Полоса сигнала много меньше несущей частоты

$$\Delta f_s \ll f_0$$

2. Запаздывание огибающей по апертуре антенной решетки пренебрежимо мало

$$\frac{1}{\Delta f_s} \gg \frac{\Delta x}{c}$$



$$y_i(t, x_i) = \sqrt{P_c} S_{Hi}(t, \lambda, x_i) + n_i(t, x_i)$$

$$S_{Hi}(t, \lambda, x_i) = \text{Re} \{ \dot{S}_{Hi}(t, \lambda, x_i) e^{j\omega_0 t} \}$$

$$\dot{S}_{Hi}(t, \lambda, x_i) = \dot{S}_H(t, \lambda) e^{j\phi_i(\alpha_c)}$$

$$\phi_i(\alpha_c) = \frac{2\pi d i \cos(\alpha_c)}{\lambda_0} \quad (\dot{S}_H \equiv \dot{S}_{H0})$$

$\lambda_0$  - длина волны

$P_c$  - мощность сигнала

# Метод комплексных амплитуд при описании наблюдений

Введём вектор комплексных наблюдений:

$$\dot{\mathbf{y}}(t) = \left| \dot{y}_1(t, x_1) \quad \dot{y}_2(t, x_2) \quad \dots \quad \dot{y}_m(t, x_m) \right|^T$$

$$\dot{y}_i(t, x_i) = \sqrt{P_c} \dot{S}_H(t, \lambda) e^{j\phi_i(\alpha_c)} + \dot{n}_i(t)$$

Тогда

$$\dot{\mathbf{y}}(t) = \dot{\mathbf{H}}(\alpha_c) \dot{S}_H(t, \lambda) + \dot{\mathbf{n}}(t)$$

$$\text{где } \dot{\mathbf{H}}(\alpha_c) = \sqrt{P_c} \left| e^{j\phi_1(\alpha_c)} \quad e^{j\phi_2(\alpha_c)} \quad \dots \quad e^{j\phi_m(\alpha_c)} \right|^T,$$

$$\dot{\mathbf{n}} = \left| \dot{n}_1(t) \quad \dot{n}_2(t) \quad \dots \quad \dot{n}_m(t) \right|^T, \quad - \text{ вектор комплексных БГШ}$$

$$M \left[ \dot{\mathbf{n}}(t) \dot{\mathbf{n}}^{*T}(t + \tau) \right] = N_0 \mathbf{I} \delta(\tau)$$



# Отношение правдоподобия для пространственно- временного сигнала

- Отношение правдоподобия используется в задачах обнаружения и оценки параметров сигнала

Запишем сразу логарифм отношения правдоподобия

Для непрерывного времени:

$$\ln(\rho(\mathbf{Y}_0^t)) = \frac{1}{N_0} \operatorname{Re} \left[ \int_0^t \dot{S}_H^*(\tau, \lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*T}(\alpha_c) (\dot{y}(\tau) - 0,5 \dot{\mathbf{H}}(\alpha_c) \dot{S}_H(\tau, \lambda)) d\tau \right]$$

Для дискретного времени:

$$\ln(\rho(\mathbf{Y}_0^N)) = \frac{1}{\sigma_n^2} \operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{H,k}^*(\lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*T}(\alpha_{c,k}) (\dot{y}_k - 0,5 \dot{\mathbf{H}}(\alpha_{c,k}) \dot{S}_{H,k}(\lambda)) \right]$$



# Алгоритм обнаружения пространственно-временного сигнала

Оптимальное решающее правило из теории статистических решений (см. Занятие 4):

$$u_0(\mathbf{Y}_0^T) = \begin{cases} \hat{\mathfrak{S}}=1, & \text{если } \rho(\mathbf{Y}_0^T) \geq h_0 \quad (\text{сигнал есть}), \\ \hat{\mathfrak{S}}=0, & \text{если } \rho(\mathbf{Y}_0^T) < h_0 \quad (\text{сигнала нет}) \end{cases}$$

Величину порога можно найти, например, по критерию Неймана-Пирсона. Подставим в это неравенство отношение правдоподобия и прологарифмируем:

$$\operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{\text{H},k}^*(\lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*\text{T}}(\alpha_{\text{c},k}) (\dot{\mathbf{y}}_k - 0,5 \dot{\mathbf{H}}(\alpha_{\text{c},k}) \dot{S}_{\text{H},k}(\lambda)) \right] \geq \ln(h_0) \sigma_n^2$$

# Алгоритм обнаружения пространственно-временного сигнала

Раскроем скобки под суммой и перенесём  
детерминированную часть вправо:

$$\operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{H,k}^* (\lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{y}}_k \right] \geq 0,5 \operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{H,k}^* (\lambda) \dot{S}_{H,k} (\lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{H}} (\alpha_{c,k}) \right] + \ln(h_0) \sigma_n^2,$$

$$\overline{\dot{S}_{H,k}^* (\lambda) \dot{S}_{H,k} (\lambda)} = 1, \quad \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{H}} (\alpha_{c,k}) = mP_c \quad \Rightarrow$$

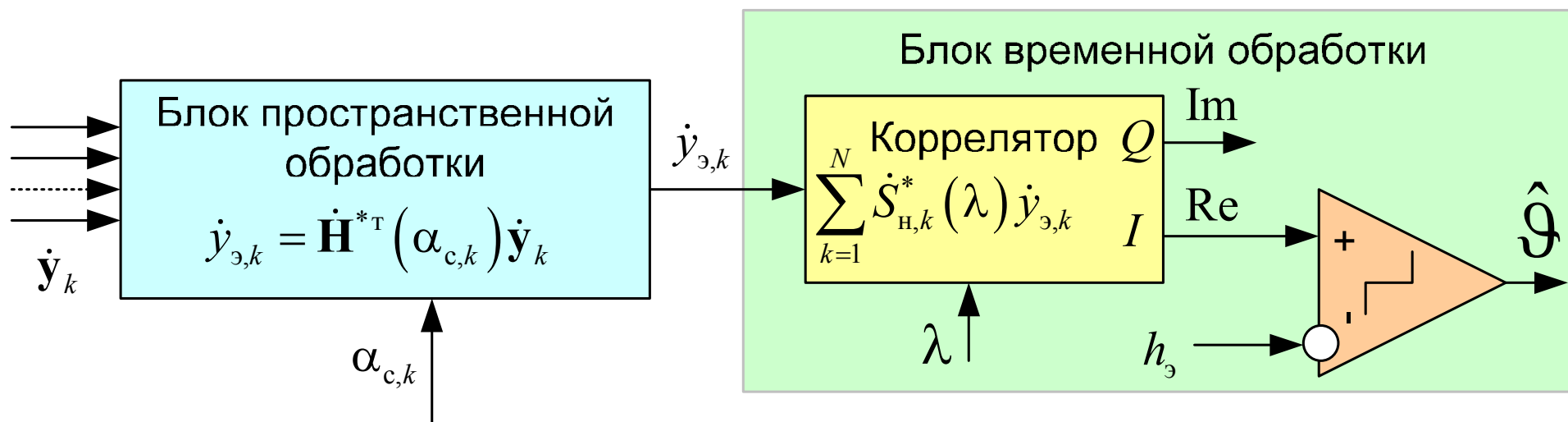
$$\Rightarrow \operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{H,k}^* (\lambda) \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{y}}_k \right] \geq 0,5mNP_c + \ln(h_0) \sigma_n^2 = h_3$$

Введём эквивалентные наблюдения:  $\dot{\mathbf{y}}_3 = \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{y}}_k$

Окончательный алгоритм обнаружения:

$$\dot{\mathbf{y}}_{\vartheta,k} = \dot{\mathbf{H}}^{*T} (\alpha_{c,k}) \dot{\mathbf{y}}_k; \quad \hat{\vartheta} = \left\{ \operatorname{Re} \left[ \sum_{k=1}^N \dot{S}_{H,k}^* (\lambda) \dot{\mathbf{y}}_{\vartheta,k} \right] \geq h_3 \right\}$$

# Схема оптимального пространственного обнаружителя



**ВАЖНО!**

- Оптимальная пространственно-временная обработка сигналов (ПВОС) разбивается на отдельную пространственную и временную обработку.